

การควบคุมความสามารถ ของคอมเพรสเซอร์



นายมโนะ لامกุล
ผู้จัดการฝ่ายเครื่องทำความเย็น
บริษัท รีพริโก อีคิวปิเม้นท์ จำกัด

1. บทนำ

ความสามารถในการทำความเย็นของคอมเพรสเซอร์ ในระบบการทำความเย็น หรือ การปรับอากาศ ต้องถูกออกแบบ เพื่อมีเงื่อนไขในการใช้งานที่ภาวะความร้อนสูงสุด.

ผลลัพธ์ที่ตามมาเมื่อคอมเพรสเซอร์สามารถทำความเย็นได้มากกว่าภาวะความร้อน (Part load condition) คือ เกิดการตัดและต่อกระแสไฟฟ้าที่ควบคุมคอมเพรสเซอร์ปอยครั้ง, ไม่ประหดพลังงาน, มอเตอร์คอมเพรสเซอร์เสียหาย เนื่องจากขาดความต้องการความร้อนไม่ทัน เพราะมอเตอร์ขนาดใหญ่ ต้องมีการตัดและต่อการทำงานไม่เกิน 6 - 8 ครั้งใน 1 ชั่วโมง และในการทำงานแต่ละครั้งต้องให้ คอมเพรสเซอร์ทำงานอย่างน้อย 3-5 นาที เพื่อรับายความร้อนชุดขดลวดที่เกิดขึ้นจากการสตาร์ทมอเตอร์

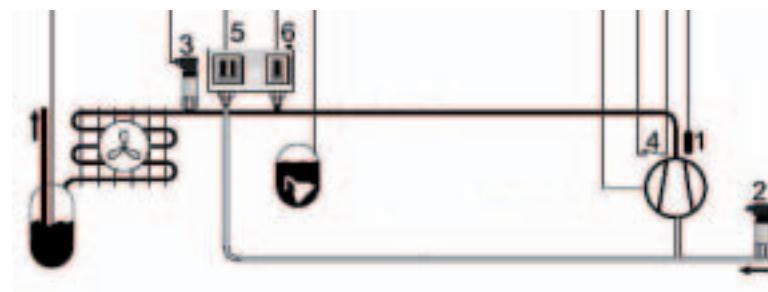
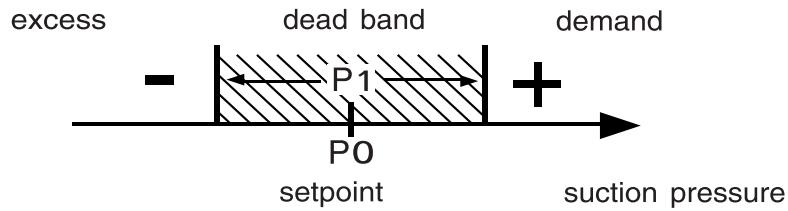
ระบบควบคุมความสามารถของคอมเพรสเซอร์ในปัจจุบันได้ถูกพัฒนาในเรื่องการใช้พลังงานที่เหมาะสมกับ ภาวะความร้อนที่เกิดขึ้นจริง ในบทความนี้จะกล่าวถึง การควบคุมการทำงานของคอมเพรสเซอร์แบบลูกสูบ, คอมเพรสเซอร์แบบสคลอร์ และคอมเพรสเซอร์แบบสกูร ซึ่งคอมเพรสเซอร์แต่ละแบบจะมีเทคนิคในการควบคุม ความสามารถในการทำความเย็นต่างๆ กันไป

2. ระบบการควบคุมคอมเพรสเซอร์

2.1 ระบบ On-off วิธีอย่างง่ายและแพร่หลายที่สุดในเครื่องปรับอากาศขนาดเล็กคือ การควบคุมแบบ เปิด-ปิด การใช้งานคือ เมื่ออุณหภูมิลดลงถึงค่าที่ผู้ใช้ตั้งไว้ ระบบควบคุมจะหยุดจ่ายไฟฟ้าให้คอมเพรสเซอร์ และจ่ายไฟฟ้าให้คอมเพรสเซอร์อีกครั้ง เมื่ออุณหภูมิเพิ่มขึ้นอย่างน้อยประมาณ 1-2 องศา จะพบมาก ในเครื่องปรับอากาศ หรือเครื่องทำความเย็นขนาดประมาณ 1-5 ตันความเย็น

2.2 ระบบควบคุมจากความดันด้านตัว (Suction pressure control) ใช้หลักการของการระเหย การเป็นไอของสารทำความเย็นเมื่อแลกเปลี่ยนความร้อนในชุดcoil เย็น เมื่อภาวะความร้อนมากจะทำให้ สารทำความเย็นเดือดกลายเป็นไอมากขึ้น ทำให้ความดันด้านดูดของระบบสูงขึ้นเนื่องจากการขยายตัวอย่าง รวดเร็วของสารทำความเย็นในcoil เย็น และในทางกลับกันหากภาวะความร้อนลดลงมากกว่าความสามารถ ของระบบ สารทำความเย็นอาจระเหยหรือกลายเป็นไอไม่หมด ความดันด้านดูดและอุณหภูมิด้านดูด อาจมีค่าต่ำกว่าอุณหภูมิcoil เย็น





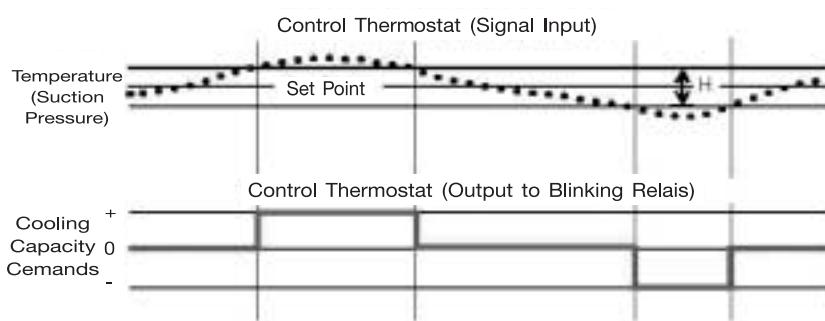
Inputs

- 1 = Discharge temperatures
- 2 = Suction pressure
- 3 = Discharge pressure
- 4 = Serial alarm inputs
- 5 = Low pressure alarm
- 6 = High pressure alarm

รูปที่ 1 การควบคุมความดันด้านดูด

จาก รูปที่ 1 ตัววัดความดันด้านดูด (Suction Pressure Sensor) เป็นตัวซึ่วัดเพื่อให้ระบบควบคุมสั่งเพิ่ม หรือ ลดความสามารถในการทำความเย็นของคอมเพรสเซอร์ โดยการใช้ความดัน

ด้านดูด เป็นตัวแปรในการควบคุมความสามารถของคอมเพรสเซอร์นี้จะให้ค่าที่แม่นยำ และมีประสิทธิภาพที่สุด



รูปที่ 2 แสดงการทำงานแบบควบคุมความดันด้านดูด

3. วิธีควบคุมความสามารถของคอมเพรสเซอร์

3.1 Reciprocating compressor

- + Hot-gas bypass
- + Cylinder head capacity regulator
- + Variable speed drive

3.2 Screw compressor

- + Internal control pistons
- + Control slider
- + Variable speed drive

3.3 Scroll compressor

- + Internal bypass
- + Intermittent lifting of scroll sets
- + Variable speed drive

4. การเลือกระบบควบคุมความสามารถของคอมเพรสเซอร์

การเลือกวิธีการควบคุมความสามารถนั้นขึ้นกับระบบที่ได้ออกแบบนั้นต้องเหมาะสมกับการเลือกชนิดของคอมเพรสเซอร์และการควบคุม โดยปัจจัยหลักในการใช้งานมีดังนี้

4.1 Control Performance ระบบควบคุมต้องสามารถตอบสนองความต้องการในการทำงานอย่างทันท่วงทัน ซึ่งหมายความว่าต้องมีความเร็วในการตอบสนองความต้องการ เช่น ความเย็นที่ต้องการ ความร้อนที่ต้องการ และความชื้นที่ต้องการ

4.2 Energy Consumption, Cost of Selected Solution ต้องประหยัดพลังงานค่าใช้จ่าย การติดตั้งและบำรุงรักษาห้องที่สูด

4.3 Application Range of the Compressor ต้องตรวจสอบขอบเขตการทำงานของคอมเพรสเซอร์ ข้อจำกัดในการเดินเครื่อง เช่น จำนวนครั้งในการตัดต่อการทำงาน และเวลาที่คอมเพรสเซอร์ต้องทำงานอย่างน้อยกี่นาที ข้อมูลนี้

ผู้ผลิตและผู้ออกแบบระบบควบคุมต้องปรึกษาผู้ผลิตคอมเพรสเซอร์

อย่างไรก็ตามระบบควบคุมความสามารถในการทำงานของคอมเพรสเซอร์ที่มีประสิทธิภาพด้านพลังงาน และไม่มีการบำรุงรักษาหลังการติดตั้ง มักถูกเลือกเป็นอันดับต้นๆ ในการใช้งาน

5. กลไกในการควบคุมความสามารถของคอมเพรสเซอร์

ในหัวข้อนี้จะอธิบายเกี่ยวกับกลไกของการควบคุมความสามารถ ในการทำความเย็นของคอมเพรสเซอร์ แต่ละชนิดที่ยังนิยมใช้อย่างแพร่หลายในปัจจุบัน

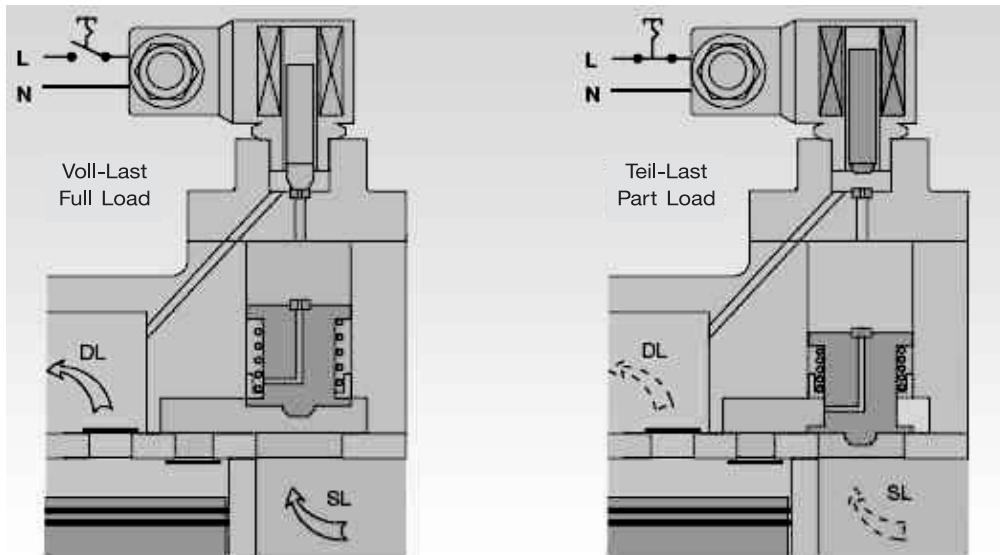
5.1 Reciprocating compressor

สำหรับคอมเพรสเซอร์ แบบ 4, 6 และ 8 ลูกสูบ จะใช้ 2 ลูกสูบหรือชุด 1 ฝาลูกสูบ (1 ชุดฝาลูกสูบ จะมีลูกสูบอยู่ภายใน 2 ลูก) วิธีดังกล่าวนี้หลักการคือการยกเลิกการทำงานของปะรังด้านดูดของชุดลูกสูบบางชุด Block the suction channels

ในช่วง Full load operation คอมเพรสเซอร์ จะทำงานกับทุกชุดลูกสูบ โซลินอยล์วาวล์จะไม่ถูกป้อนสัญญาณไฟฟ้า ไオスาร์ทำงานเย็นจากชุดค่อยล์เย็นทั้งหมดจะถูกระเหยผ่านชุดดาวล์อย่างเต็มความสามารถ

ในช่วง Part Load Operation โซลินอยล์วาวล์จะถูกป้อนสัญญาณไฟฟ้าให้ทำงานวาวล์ล์ลูกศร ให้ความดันด้านส่งของระบบ弄มากดปิดปะรังด้านดูด ดังนั้น จะไม่มีการดูดและจ่ายสารทำความเย็นในชุดลูกสูบนี้ แม้ว่าชุดลูกสูบอื่นจะตัวมันเองยังคงเลืออนขึ้นและลงตามมอเตอร์คอมเพรสเซอร์ ซึ่งปริมาณสารทำความเย็นที่ไม่เหลือผ่านชุดลูกสูบนี้ ทำให้มอเตอร์คอมเพรสเซอร์ใช้พลังงานลดลง ส่วนการควบคุมโซลินอยล์วาวล์นี้ใช้ตัวควบคุมแรงดันด้านต่ำ Low pressure switch หรือ 2-step thermostat ก็ได้



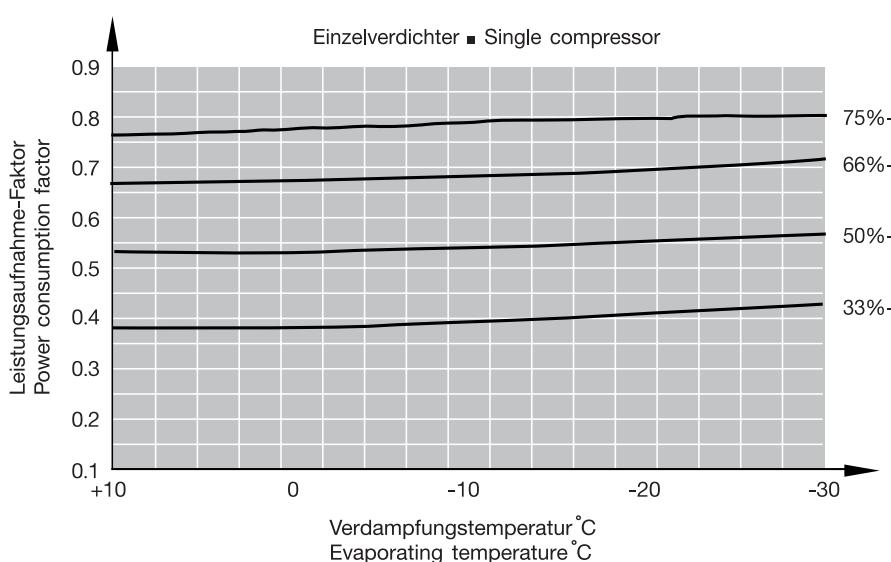


รูปที่ 3 แสดงการทำงานปกติและการยกเลิกฝาสูบ

แล้วแต่การเลือกใช้และลักษณะการใช้งาน จากที่กล่าวมาแล้วว่า สำหรับคอมเพรสเซอร์แบบ 4 ลูกสูบ จะสามารถควบคุมระดับการทำความเย็นได้ 50-100% ส่วนคอมเพรสเซอร์แบบ 6 ลูกสูบ จะสามารถควบคุมระดับการทำความเย็นได้ 33-66-100% เป็นต้น

การควบคุมลักษณะนี้จะมีรูปแบบการควบคุมเป็นแบบขั้นๆ เช่น 50-100% ดังนั้นการเลือกใช้กับภาระความร้อนที่มีลักษณะคล้ายๆ กันนี้จะทำให้

เกิดประสิทธิภาพมากที่สุด และอัตราการใช้พลังงานเมื่อยกเลิกการทำงานของฝาสูบดูจาก รูปที่ 4 ข้อแนะนำในการการยกเลิกฝาสูบนานๆ จะมีผลต่อคอมเพรสเซอร์คือ มอเตอร์คอมเพรสเซอร์ยังคงมีการหมุนที่รอบคงที่ตามปกติ เกิดความร้อนสะสมในชุดขดลวด เนื่องจากปริมาณการไหลดีนของสารทำความเย็นผ่านชุดขดลวดลดลง เนื่องจากมีการดูดอัดลดลงเช่น 50% Load ซึ่งอาจจะต้อง



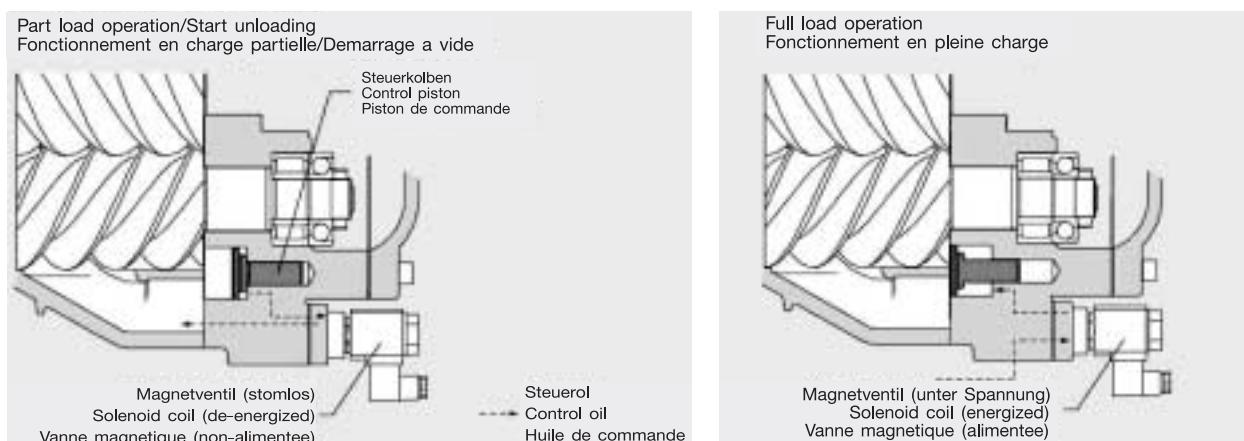
รูปที่ 4 การใช้พลังงานของการควบคุมแบบใช้ฝาลูกสูบ

ใช้การระบายน้ำมาร้อนตัวคอมเพรสเซอร์เพิ่มเติม
จึงควรศึกษาจากผู้ผลิตคอมเพรสเซอร์ เพื่อตรวจสอบ
ขอบเขตการทำงานอีกด้วย

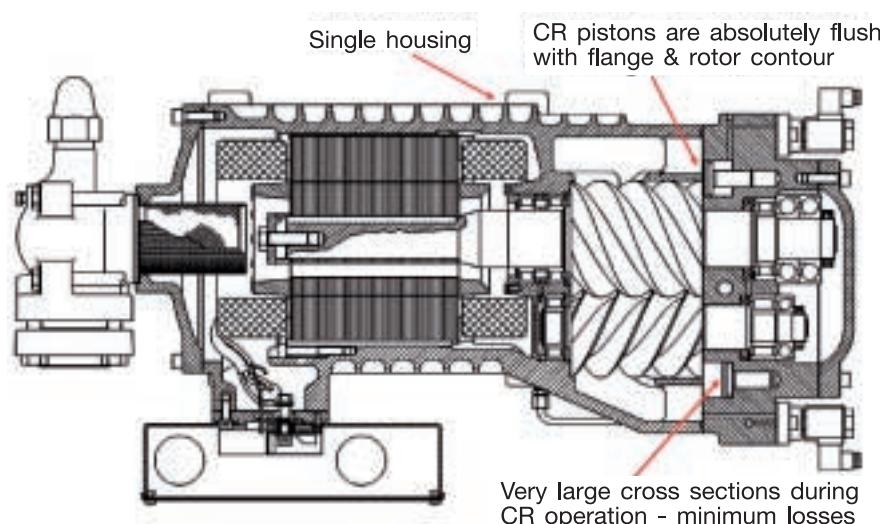
5.2 Screw compressor

คอมเพรสเซอร์แบบสกรูในช่วงการทำงานที่ภาวะ
น้อยใช้การลดปริมาณการดูดหรือการลดปริมาณ
การอัดไออกสารทำความเย็น เพื่อให้มีการส่งผ่าน
ปริมาณมวลไออกสารทำความเย็นลดลงตามภาวะ
ความร้อนที่ลดลงโดยใช้ ลูกสูบควบคุม Piston
Control และ การใช้ลูกสูบควบคุมแบบเลื่อน
Control Slider

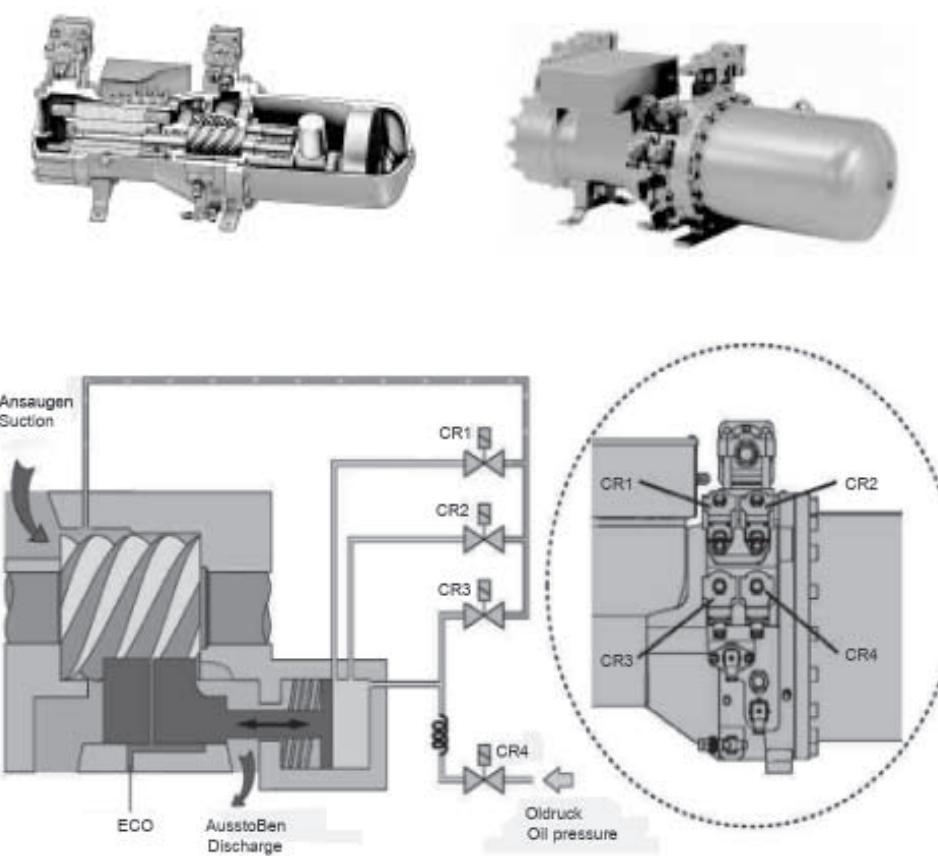
เมื่อชุดลูกสูบควบคุมทำงาน จะทำให้ไออกสาร
ด้านดูดของคอมเพรสเซอร์ถูกเปิดกว้างดูดไออกสาร
ทำความเย็นเต็มความสามารถ แต่เมื่อชุดลูกสูบ
หยุดทำงานจากสัญญาณควบคุมเช่น ความดัน
ด้านดูดลดลง Part load ลูกสูบควบคุมจะถูกเลื่อน
ไปลดปริมาณการดูดโดยทันที ระบบควบคุมแบบนี้
เป็นระดับ Step control คล้ายๆ กับแบบ
คอมเพรสเซอร์แบบลูกสูบ ช่วงการควบคุมความ
สามารถการทำความเย็นสามารถทำได้ เพียง 50-
75-100% และต้องมีการตรวจสอบขอบเขตในการ
การทำงานของคอมเพรสเซอร์ เช่นเดียวกัน



รูปที่ 5 Piston control for unload / load operation



รูปที่ 6 Screw compressor with piston control

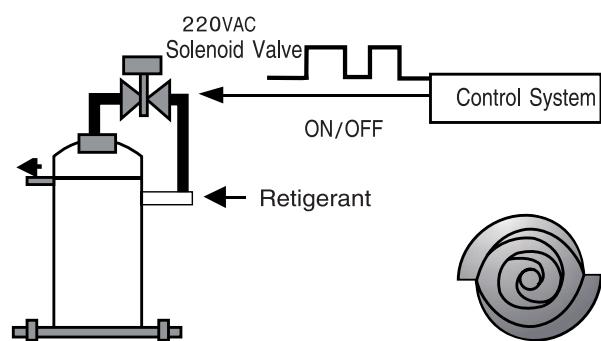


รูปที่ 7 Screw compressor with slider control

ระบบควบคุมโดยใช้ Slider เลื่อนไปมา เพื่อลดและปรับแต่งช่องทางดูดของคอมเพรสเซอร์ เป็นระบบทางกลไกที่ทำให้ระบบควบคุมเป็นเชิงเส้นมากที่สุด Linear stepless capacity control ซึ่งลักษณะนี้เองสามารถทำการควบคุมความสามารถของคอมเพรสเซอร์ได้ทั้งแบบเป็นขั้นๆ 4-step Control (25-50-75-100%) และแบบเชิงเส้น (25-100%) ขึ้นกับการควบคุมการเคลื่อนที่ของ slider ซึ่งใช้แรงดันของน้ำมันคอมเพรสเซอร์ในตัวเอง และแรงดันด้านส่าง โดยการใช้พลังงานในช่วงการน้อยจะเป็นสัดส่วนใกล้เคียงกับความสามารถในการทำความเย็นดีกว่าระบบอื่นๆ ที่กล่าวมาข้างต้น แต่ด้วยการหมุนที่รอบคงที่ของคอมเพรสเซอร์ ช่วงขอบเขตการลดความสามารถยังต้องถูกควบคุมและพิจารณาเช่นเดียวกับคอมเพรสเซอร์ลูกสูบ

5.3 Scroll compressors

หลักการควบคุมการใช้งานช่วงการควบคุมร้อนน้อย (Part load) ของคอมเพรสเซอร์แบบสคลอร์ มีหลักการคล้ายๆ กับคอมเพรสเซอร์แบบสกูร์คือใช้การส่งผ่านสารทำความเย็นจากด้านสูง (Internal bypass system)



รูปที่ 8 วงจรของคอมเพรสเซอร์สคลอร์

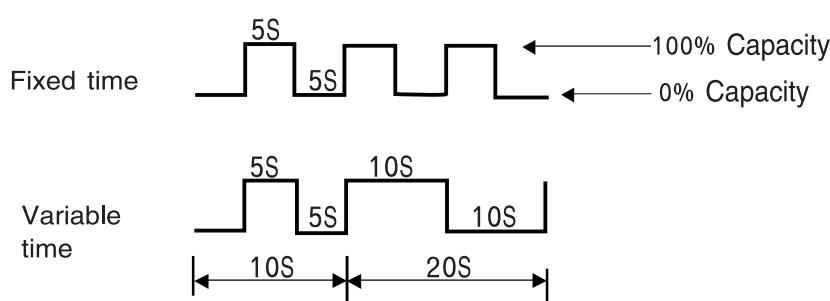
รูปแบบการทำงาน เช่นนี้ต้องอาศัยวงจรควบคุมแบบใช้ค่าเวลาในวงรอบทำงาน และใช้โซลินอยด์วาร์ล์ควบคุมปริมาณสารทำความเย็นที่ดูดและอัดให้หลั่งวงจรเป็นช่วงเวลา

การควบคุมใช้โซลินอยด์วาร์ล์ และวงจรบายพาสซึ่งต่อระหว่างด้านจ่าย และด้านดูดของคอมเพรสเซอร์ การควบคุมจะแบ่งเป็น 2 รูปแบบ คือ ช่วงมีภาระ (Loaded state) โซลินอยด์วาร์ล์ที่ต่อคร่อมด้านจ่ายและด้านดูดของคอมเพรสเซอร์ยังคงปิดอยู่คอมเพรสเซอร์จะส่งผ่านสารทำความเย็นได้เต็มที่ และ ช่วงภาระน้อย (Unloaded state) โซลินอยด์วาร์ล์ที่ต่อคร่อมด้านจ่ายและด้านดูดของคอมเพรสเซอร์จะถูกป้อนไปและทำให้เปิดทางให้สารทำความเย็นส่งผ่านจากด้านจ่ายที่มีความดันสูงกว่าสู่ท่อทางด้านดูด โดยความดันจะถูกลดลงเมื่อผ่านไส้ของโซลินอยด์วาร์ล์ ซึ่งมีขนาดเล็กผ่านเข้าช่องทางดูดของคอมเพรสเซอร์ ซึ่งมอเตอร์คอมเพรสเซอร์ยังคงหมุนตามปกติ แต่ว่าจะรายในของสคลอร์กคอมเพรสเซอร์ถูกออกแบบให้สามารถยกตัวสูงขึ้นเมื่อมีแรงดันจากการบายพาส ซึ่งมีความดันสูงกว่าความดันปกติเล็กน้อยการยกตัวของวงจรภายในนี้จะทำให้สารทำความเย็นส่วนหนึ่งไม่ถูกอัดตัว เปรียบเสมือนมอเตอร์ไม่ได้รับภาระน้ำหนักของไอลาร์ทำความเย็นส่วนนี้ (No load) ทำให้ประหยัดพลังงาน

ช่วงเวลาการทำงาน ใน 10 วินาที ถ้ามีการทำงานแบบ loaded state 5 วินาที unloaded state 5 วินาที แสดงว่าคอมเพรสเซอร์ทำงานที่ความสามารถเพียง 50% แต่ถ้า การทำงานแบบ Loaded State 8 วินาที Unloaded State 2 วินาที แสดงว่าคอมเพรสเซอร์ทำงานที่ความสามารถ 80% การทำงานในลักษณะนี้สามารถลดความสามารถในการทำความเย็นได้ตั้งแต่ 10-100% ขึ้นกับการตั้งค่าตัวแปรช่วงเวลา เพื่อตอบสนองภาระความร้อนที่ต้องการ

6. การต่อขนานคอมเพรสเซอร์ (Parallel Operation of Compressors)

รูปแบบการต่อร่วมท่อด้านดูดและห่อด้านจ่ายของคอมเพรสเซอร์ โดยจัดวางขนานการทำงานของคอมเพรสเซอร์ ใช้มากในเครื่องทำความเย็น และห้องเย็นของห้างสรรพสินค้าขนาดใหญ่ ที่มีภาระความร้อนในช่วงกว้างมากๆ คือในตอนกลางวัน จะรับความร้อนเต็มที่จากตู้โชว์สินค้า การให้เหลวียนของอากาศร้อน และภาระจากคน ส่วนในช่วงกลางคืนจะรับความร้อนจากเฉพาะภาระสินค้าเท่านั้น โดยส่วนมากผู้ออกแบบจะแบ่งจำนวนคอมเพรสเซอร์ให้สามารถรับภาระได้ทุกช่วง เช่น ใช้คอมเพรสเซอร์ต่อขนานกัน 4 ตัว จะสามารถรับภาระได้ 4 ระดับ คือ 25-50-75-100%



รูปที่ 9 การทำงานของคอมเพรสเซอร์สคลอร์



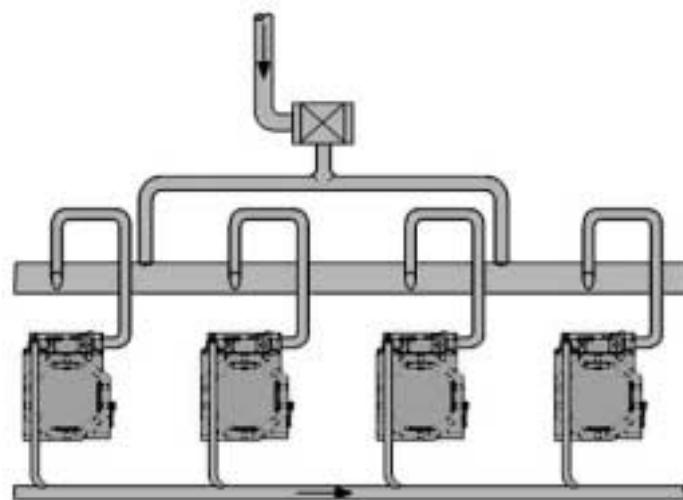
การควบคุมการทำงานส่วนมากนิยมใช้ความดันด้านดูดของระบบ (Suction pressure control) มาเป็นการเพิ่มหรือลดจำนวนการทำงานของคอมเพรสเซอร์ โดยใช้ชั้รมชาติของความร้อน คือ เมื่อเกิดภาระความร้อนมากสารทำความเย็นจะเดือดมากจนทำให้ความดันด้านดูดสูงขึ้น และทางตรงกันข้ามหากภาระความร้อนลดลง ไواسร์ทำความเย็นจะเดือดน้อยลงจนทำให้สารทำความเย็นอาจเดือดไม่หมด ทำให้ความดันด้านดูดลดต่ำลงจนต้องทำให้ลดจำนวนคอมเพรสเซอร์ที่ทำงานอยู่ในระบบให้ สามารถส่งผ่านสารทำความเย็นให้เหมาะสมกับปริมาณความร้อนที่เกิดขึ้น

ข้อควรระวังคือ เรื่องการหล่อลิ่นของคอมเพรสเซอร์ และการสมดุลย์ของรั้น้ำยาและน้ำมันหล่อลื่นให้สามารถมีเพียงพอ กับช่วงการความร้อนที่น้อยที่สุดและช่วงที่มากที่สุด

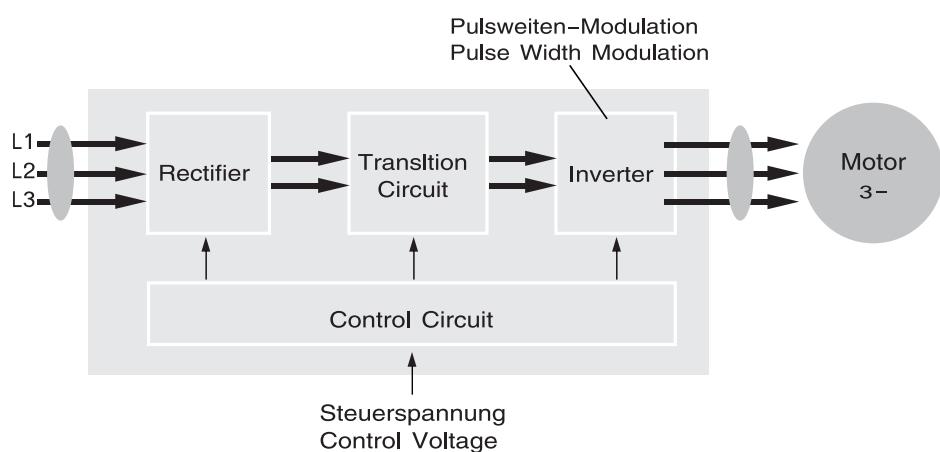
7. การควบคุมรอบการทำงาน (Variable Speed Drive)

การควบคุมรอบการทำงานของมอเตอร์คอมเพรสเซอร์โดยการเปลี่ยนแปลงค่าความถี่ทางไฟฟ้า ซึ่งโดยปกติ 50Hz. 1450 rpm. 4 Poles.

การใช้การปรับรอบ หรือที่เรียกว่า อินเวอร์เตอร์ คือสามารถทำงานที่สภาวะเกินภาวะ



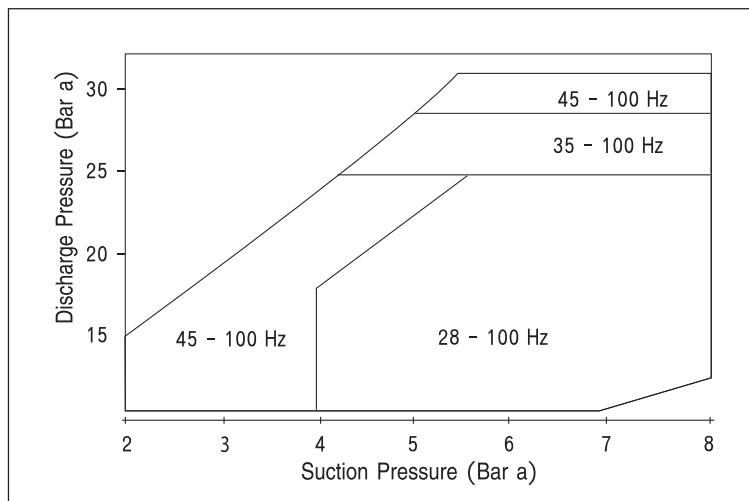
รูปที่ 10 การต่อขานการทำงานคอมเพรสเซอร์



รูปที่ 11 วงจรการทำงานของอินเวอร์เตอร์

ปกติได้ คือสามารถให้คอมเพรสเซอร์ทำงานที่ความถี่ไฟฟ้ามากกว่า 50 Hz. โดยส่วนมากจะมีการปรับแต่งค่าระหว่าง 20-75 Hz. ช่วงของการปรับค่าความถี่นี้ต้องปรึกษาผู้ผลิตคอมเพรสเซอร์ทุกรังส์เนื่องจากต้องทราบถึงคุณสมบัติทั้งด้านไฟฟ้าและการระบายความร้อนชุดของลวด และการหล่อเย็นชิ้นส่วนภายในเนื่องจาก มอเตอร์ของคอมเพรสเซอร์ต้องสามารถรับภาระได้ช่วงกว้าง ทั้งความถี่ไฟฟ้าต่ำสุดและสูงที่สุด

ออกแบบ และจุดเด่นในการออกแบบอย่างระบบของมอเตอร์คอมเพรสเซอร์ (Soft Starting of Motor) จุดที่ควรระวังในการควบคุมความเร็วรอบ คือ การหล่อเย็นอุณหภูมิชุดของลวดมอเตอร์ คอมเพรสเซอร์ และรอบการทำงานสูงและต่ำที่สุด ที่จะเพียงพอในการหล่อเย็นภายในคอมเพรสเซอร์ การควบคุมความเร็วรอบของมอเตอร์ คอมเพรสเซอร์ จะให้ช่วงการทำงาน (Range of Capacity Control) มากกว่าระบบควบคุมแบบอื่นๆ



รูปที่ 12 ช่วงการปรับค่าความถี่ไฟฟ้า

การปรับเปลี่ยนค่าความเร็วรอบนิยมใช้ความดันด้านดูด เพื่อรักษาค่าความดันน้ำให้คงที่และลดความเสียหายของมอเตอร์ และภาวะความร้อน เมื่อรอบการทำงานของมอเตอร์คอมเพรสเซอร์ลดลง ปริมาณสารทำความเย็นที่เหลือผ่านคอมเพรสเซอร์จะลดลงตามรอบเวลาทำให้เกิดการประยัดพลังงานโดยให้ปริมาณสารทำความเย็นไหลเวียนในระบบ หมายความว่าความร้อนที่เกิดขึ้นจะริบ

จุดเด่นของการควบคุมการทำงาน โดยอินเวอร์เตอร์ คือ มีความแม่นยำสูงเนื่องจากใช้สัญญาณป้อนกลับ ลดจำนวนครั้งในการตัดและต่อการทำงานของคอมเพรสเซอร์ ซึ่งถ้าเป็นมอเตอร์ คอมเพรสเซอร์ขนาดใหญ่จะกินกระแสมากในช่วง

เช่น การยกเลิกฝาสูบ (Cylinder Unload) หรือการบายพาสสารทำความเย็น (Internal Bypass System) แต่ทั้งนี้ขึ้นอยู่กับภาวะความร้อนที่เกิดขึ้น หมายความว่าในช่วงของการทำงาน ระบบจะต้องเพิ่มความเร็วของมอเตอร์เพื่อให้เกิดการประยัดพลังงาน แต่ในช่วงของการหยุดทำงาน ระบบจะลดความเร็วของมอเตอร์เพื่อลดการใช้พลังงาน แต่ในช่วงของการหยุดทำงาน ระบบจะลดความเร็วของมอเตอร์เพื่อลดการใช้พลังงาน

เอกสารอ้างอิง

A-600-1 Competence in Capacity Control,

Bitzer GmbH. Sindelfingen, Germany.

How the Copeland digital scroll work,

Part III. The Copeland Digital Scroll

Technology, <http://www.digitalscroll.com>

